

Inhalt dieser Vorlesung

- ▷ Maxwellgleichungen (Zusammenfassung vom letzten Mal)
- ▷ Energieerhaltung, weitere Erhaltungssätze
- ▷ Ausbreitungsvorgänge und Lichtgeschwindigkeit
- ▷ Vektorpotentiale & retardierte Greenfunktion

Maxwellgleichungen

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi \rho,$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{E},$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{B}$$

erster Teil

ρ, \vec{j} als Quellen
von \vec{E} und \vec{B}

quellfreie Gleichungen

Ladungserhaltung

Verschiebestrom

$$\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0,$$

$$\vec{j} = \frac{1}{4\pi} \partial_t \vec{E}$$

Maxwell'scher Verschiebestrom notwendig um
Integrierbarkeitsbedingungen

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = 0 \quad (\neq 0 \text{ ohne } \vec{j})$$

zu erfüllen.

in der letzten Vorlesung besprochen
 wie Impulserhaltung

$$\frac{d}{dt} [P_{\text{mech}}^k + P_{\text{EM}}^k] = \int_{\partial B} d^2x_j T^{jk}$$

Gesamtimpuls in B

T^{jk} ... k -te Komponente
 des Kraftvektors auf
 Flächenelement von ∂B ...
 ... beschreibt also Drücke

$$\frac{d}{dt} \vec{P}_{\text{mech}} = \int_B d^3x \vec{f}_{\text{mech}} = \int_B d^3x \left(\rho \vec{E} + \frac{1}{c} \vec{j} \times \vec{B} \right) \dots \text{Impulsänderung}$$

den Materie aufgrund der
 Lorentzkraft

$$\vec{P}_{\text{EM}} = \int_B d^3x \vec{G} = \frac{1}{4\pi c} \int_B d^3x \vec{E} \times \vec{B} \dots \text{Impuls des}$$

elektromagnetischen Feldes

$$T^{jk} = \frac{1}{4\pi} (E^j E^k + B^j B^k - \frac{1}{2} \delta^{jk} (E^2 + B^2))$$

T^{ii} ... Strahlungsdruckkomponenten (auf i -te Fläche)
 $T^{jk}, j \neq k$... Scherungskomponenten

↳ Komponenten des Maxwell'schen Spannungstensor

Energieerhaltung

wechselwirkende (geladene) Teilchen erfahren im elektromagnetischen Feld "Änderung" ihrer kinetischen Energie. Rate der von dem Feldern auf die Materie pro Zeiteinheit übertragenen Energie gibt Leistung:

$$L_{\text{mech}} = \vec{F} \cdot \vec{v} = q(\vec{E} + \frac{\vec{v}}{c} \times \vec{B}) \cdot \vec{v} = \\ = q \vec{v} \cdot \vec{E}$$

Kontinuitätsgleichung

$$\int d^3x \vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{d}{dt} E_{\text{mech}}$$

$\partial_t U_{\text{mech}} = \vec{j} \cdot \vec{E}$... Zeitableitung
der Energiedichte der Materie

Wir benutzen nun die Maxwellgleichungen
um den Ausdruck weiter zu vereinfachen

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{c}{4\pi} (\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E}) \cdot \vec{E} =$$

$$\begin{aligned} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \vec{E} &= \epsilon^{ilm} \partial_i B_l E_m = \\ &= \epsilon^{ilm} \partial_i (B_l E_m) - \epsilon^{ilm} B_l \partial_i E_m = \\ &= \vec{\nabla} \cdot (\vec{B} \times \vec{E}) + \vec{B} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{E}) = \\ &= -\vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{c} \vec{B} \cdot \partial_t \vec{B} = \\ &= -\vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{2c} \partial_t (\vec{B}^2) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= -\frac{c}{4\pi} \vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{8\pi} \partial_t (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) = \\ &= \partial_t u_{\text{mech}} \end{aligned}$$

Wir identifizieren folgende Terme

Energiedichte des
elektromagnetischen Feldes

$$U = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2)$$

Energiestromdichte

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B}$$

Erhaltungssatz

$$\partial_t (u_{\text{med}} + U) = -\vec{\nabla} \cdot \vec{S}$$

Energieerhaltung in kompaktem Bereiche

$$E_{\text{mech}} = \int_{\mathcal{B}} d^3x U_{\text{mech}} \dots$$

..... kinetische (innere) Energie
der Materie

$$E_{\text{EM}} = \int_{\mathcal{B}} d^3x U = \frac{1}{8\pi} \int_{\mathcal{B}} d^3x (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) \dots$$

..... im elektromagnetischen Feld
enthaltenere Energie

$$\frac{d}{dt} (E_{\text{mech}} + E_{\text{EM}}) = - \oint_{\partial \mathcal{B}} d^2x \cdot \vec{S}$$

beachte

$$\vec{S} = c^2 \vec{G}$$

↑

Impulsdichte

Energiestromdichte

↑
 \vec{S} ... Poyntingvektor beschreibt
Energiefluss zwischen
 \mathcal{B} und dessen Komplement

Drehimpulserhaltung

$$\vec{N}_{\text{mech}} = \int_{\mathcal{B}} d^3x \vec{\tau}_{\text{mech}} = \frac{d}{dt} \vec{L}_{\text{mech}}$$

$$\begin{aligned} \tau_{\text{mech}}^i &= \epsilon^{i\ell m} x^\ell f_{\text{mech}}^m = \\ &= -\epsilon^{i\ell m} x^\ell \partial_+ G^m + \epsilon^{i\ell m} x^\ell \partial_k T^{km} = \\ &= -\tau_{\text{EM}}^i + \partial_k (\epsilon^{i\ell m} x^\ell T^{km}) \end{aligned}$$

Drehimpulsstromdichte

$$\mathcal{L}^{ik} = -\epsilon^{i\ell m} x^\ell T^{km}$$

Drehimpulsdichte

$$L_{\text{EM}}^i = \epsilon^{i\ell m} x^\ell G^m$$

Erhaltungssatz

$$\frac{d}{dt} (L_{\text{mech}}^i + L_{\text{EM}}^i) = - \oint_{\partial\mathcal{B}} d^2x_k \mathcal{L}^{ik}$$

Schwerpunkterhaltung

da wir jetzt
Form des Massen-
schwerpunkts der
Materie noch nicht
kennen können

Wir beschränken uns im folgenden
auf ein Gebiet, wo $\rho = 0$, $\vec{J} = 0$
betrachte den Vektor

$$K^i = x^i U - c^2 t G^i; \quad \vec{S} = c^2 \vec{G}$$

so gilt

$$\begin{aligned} \partial_t K^i &= x^i \partial_t U - c^2 G^i - c^2 t \partial_t G^i = \\ &= -x^i \partial_e S^e - S^i - c^2 t \partial_e T^{ei} = \\ &= -\partial_e (x^i S^e + t T^{ei}) \end{aligned}$$

Schwerpunktstromdichte

$$K^{il} = x^i S^l + t T^{li}$$

Erhaltungssatz

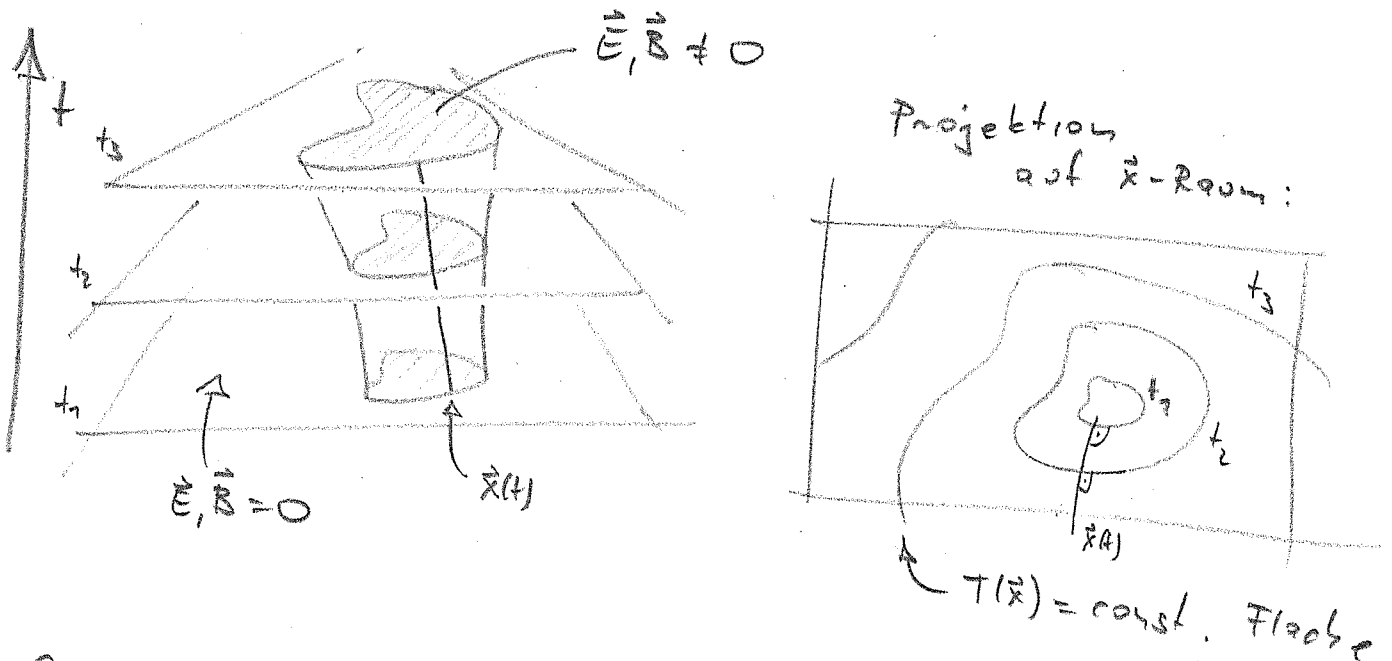
$$\partial_t K^i = -\partial_e K^{il}$$

Erhaltungssatz in einem Gebiet B

$$\frac{d}{dt} \int_B d^3x \, K^i = - \oint_{\partial B} d^2x_e \, \mathcal{K}^{il} =$$

$$= - \oint_{\partial B} d^2x_e (x^i S^l + T^{li})$$

Ausbreitungsvorgänge und Lichtgeschwindigkeit



für ein auf der Schockwelle (entlang von $\vec{x}(t)$) surfendes Teilchen gilt:

$$\frac{d}{dt} T(\vec{x}(t)) = 1, \text{ da } T(\vec{x}(t)) = t$$

dessen Geschwindigkeitsvektor ist gleich der Geschwindigkeit der Schockwelle

$$\vec{v} = \frac{d}{dt} \vec{x}(t) \sim (\vec{\nabla} T)(\vec{x}(t))$$

es ist von

$$\vec{v} \cdot \vec{\nabla} T = 1$$

also

$$\vec{v} = \frac{\vec{\nabla} T}{|\vec{\nabla} T|^2}$$

\vec{E} - und \vec{B} -Felder besitzen scharfe Unstetigkeiten entlang der Schockwelle

$$\vec{E}(t, \vec{x}) = \vec{E}_0(t, \vec{x}) \Theta(t - T(\vec{x}))$$

$$\vec{B}(t, \vec{x}) = \vec{B}_0(t, \vec{x}) \Theta(t - T(\vec{x}))$$

Wir betrachten solche \vec{E} und \vec{B} Felder im ladungsfreien Raum

Außerdem seien $\vec{E}_0(t, \vec{x})$ und $\vec{B}_0(t, \vec{x})$ bereits Lösungen der Vakuum-Maxwellgleichungen im Inneren der Schockwelle

beachte

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0, \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \partial_t \vec{E}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{B}$$

aus $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$

$$\vec{E}_0 \cdot \vec{v} \Big|_{\text{Schicht}} = 0$$

aus $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$

$$\vec{B}_0 \cdot \vec{v} \Big|_{\text{Schicht}} = 0$$

aus $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \dots$

$$\vec{\nabla} T \times \vec{B}_0 \Big|_{\text{Schicht}} = \frac{1}{c} \vec{E}_0 \Big|_{\text{Schicht}}$$

aus $\vec{\nabla} \times \vec{E} = \dots$

$$\vec{\nabla} T \times \vec{E}_0 \Big|_{\text{Schicht}} = -\frac{1}{c} \vec{B}_0 \Big|_{\text{Schicht}}$$

$\delta(t - T(\vec{x}))$ - Terme
müssen jeweils für
sich verschwinden

wir finden also entlang der Schockwelle sofort dass

$$(i) \vec{v} \perp \vec{E}_0, \quad \vec{v} \perp \vec{B}_0$$

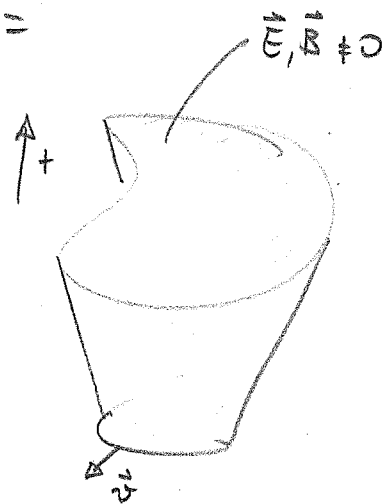
$$(ii) \vec{E}_0 \perp \vec{B}_0$$

außerdem

$$\begin{aligned} [\vec{\nabla} T \times (\vec{\nabla} T \times \vec{E}_0)]^i &= \epsilon^{ilm} \epsilon_{mjk} \partial_e T \partial^j T E_0^k = \\ &= \partial^i T \partial_e T E_0^e - \partial_e T \partial^e T E_0^i = \\ &= -(\vec{\nabla} T \cdot \vec{\nabla} T) E_0^i \end{aligned}$$

also entlang der Schockwelle

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} T \times (\vec{\nabla} T \times \vec{E}_0) &= -(\vec{\nabla} T \cdot \vec{\nabla} T) \vec{E}_0 = \\ &= -\frac{1}{c} \vec{\nabla} T \times \vec{B}_0 = -\frac{1}{c} \vec{E}_0 \end{aligned}$$



damit

$$\boxed{(\vec{\nabla} T \cdot \vec{\nabla} T) = \frac{1}{c^2}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{v^2 = c^2}$$

sowie

$$\boxed{|\vec{E}_0| = |\vec{B}_0|} \quad \text{entlang der Schockwelle}$$

Vektorpotentiale und retardierte Greenfunktion

In Elektro- und Magnetostatik erwiesen sich das Coulomb- und Vektorpotential als nützliche Hilfsgrößen

In der Elektrodynamik lassen sich ebensolche Hilfsfelder (ϕ, \vec{A}) einführen

betrachte dazu Maxwellgleichungen

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi \rho$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{J} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{E}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{B}$$

aus $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$ folgt (mittels Helmholtzzerlegung)
es existiert Vektorpotential $\vec{A}(\vec{x})$ so da/ß

$$\boxed{\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}}$$

eindeutig bis auf
 $\vec{A} \rightarrow \vec{A} + \vec{\nabla} \chi$

damit

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t (\vec{\nabla} \times \vec{A})$$

also

$$\vec{\nabla} \times (\vec{E} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{A}) = 0$$

damit existiert ein skalares Potential ϕ
so dass

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} \phi - \frac{1}{c} \partial_t \vec{A}$$

die quellfreien Maxwellgleichungen lassen sich also mittels der Potentiale (ϕ, \vec{A}) leicht lösen, so daß

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{1}{c}\partial_t \vec{A}$$

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

diese sind bis auf Eichtransformationen

$$\phi \rightarrow \phi' = \phi - \frac{1}{c}\partial_t \chi$$

$$\vec{A} \rightarrow \vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \chi$$

eindeutig bestimmt

es bleiben uns die inhomogenen Maxwellgleichungen
beachte dazu

$$\begin{aligned} [\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A})]^i &= \epsilon^{ilm} \epsilon_m{}^{ns} \partial_l \partial_n A_s = \\ &= \partial^i (\partial_e A^e) - \Delta A^i \end{aligned}$$

also

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \cdot \vec{E} &= -\Delta \phi - \frac{1}{c} \partial_t (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \\ &= \left(\frac{1}{c^2} \partial_t^2 - \Delta \right) \phi - \frac{1}{c} \partial_t \left(\frac{1}{c} \partial_t \phi + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} \right) = \\ &= 4\pi \rho\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E} &= \\ &= \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \Delta \vec{A} + \frac{1}{c} \vec{\nabla} (\partial_t \phi) + \frac{1}{c^2} \partial_t^2 \vec{A} = \\ &= \left(\frac{1}{c^2} \partial_t^2 - \Delta \right) \vec{A} + \vec{\nabla} \left(\frac{1}{c} \partial_t \phi + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} \right) = \\ &= \frac{4\pi}{c} \vec{j}\end{aligned}$$

Wellenoperator

$$\square = -\frac{1}{c^2} \partial_t^2 + \Delta$$

Lorentzgleichung: wir wählen Eichtransformation χ , so daß

$$\frac{1}{c} \partial_t \phi' + \vec{\nabla} \cdot \vec{A}' =$$

$$= -\frac{1}{c^2} \partial_t^2 \chi + \Delta \chi + \frac{1}{c} \partial_t \phi + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} =$$

$$= \square \chi + \frac{1}{c} \partial_t \phi + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} \stackrel{!}{=} 0$$

Maxwellgleichungen reduzieren sich auf

$$\begin{aligned} \square \phi &= -4\pi \rho \\ \square \vec{A} &= -\frac{4\pi}{c} \vec{j} \end{aligned}$$

zur Lorentzgleichung

$$\frac{1}{c} \partial_t \phi + \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$$

Retardierte (avancierte) Greenfunktion

Wir suchen Lösung der Wellengleichung

$$\square G = -4\pi f^{(4)} \quad \leftarrow \quad f^{(4)} = f(t) f^{(3)}(\vec{x})$$

Ansatz

$$G(x, x') = G(x - x') = \frac{f\left(t - t' - \frac{1}{c} |\vec{x} - \vec{x}'|\right)}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

hier stünde "+"
für avancierte
Greenfunktion

so ist

$$\begin{aligned} \square G &= -4\pi f^{(4)}(x) + \\ &+ \frac{\square \delta\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|}\right)}{|\vec{x}|} + 2 \frac{\partial}{\partial |\vec{x}|} \cdot \nabla \delta\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|\right) = \\ &= -4\pi f^{(4)}(x) + \\ &+ \frac{\delta'\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|\right) \square\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|\right)}{|\vec{x}|} + \\ &+ \frac{\delta''\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|\right) \left(-\frac{1}{c^2} + \frac{1}{c^2} \nabla |\vec{x}| \cdot \nabla |\vec{x}|\right)}{|\vec{x}|} + \\ &+ \frac{2}{c} \frac{1}{|\vec{x}|^2} \hat{x}^i \partial_i |\vec{x}| \delta\left(t - \frac{1}{c} |\vec{x}|\right) \end{aligned}$$

beachte

$$\begin{aligned}\square\left(t - \frac{1}{c}|\vec{x}'|\right) &= -\frac{1}{c}\square|\vec{x}'| = -\frac{1}{c}\Delta|\vec{x}'| = \\ &= -\frac{1}{c}\partial_i \frac{x_i}{|\vec{x}'|} = -\frac{1}{c}\frac{3-1}{|\vec{x}'|} = -\frac{2}{c}\frac{1}{|\vec{x}'|}\end{aligned}$$

also

$$G_{\text{ret}}(\vec{x}, \vec{x}') = \frac{\delta\left(t - t' - \frac{1}{c}|\vec{x} - \vec{x}'|\right)}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

damit für gegebenes (ρ, \vec{j})

$$\square\phi = -4\pi\rho$$

$$\square\vec{A} = -\frac{4\pi}{c}\vec{j}$$

$$\square\phi_{\text{hom}} = 0$$

$$\square\vec{A}_{\text{hom}} = 0$$

da/s

$$\phi(\vec{x}) = \int d^3x' \frac{\rho\left(t - \frac{1}{c}|\vec{x} - \vec{x}'|, \vec{x}'\right)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} + \phi_{\text{hom}}(\vec{x})$$

$$\vec{A}(\vec{x}) = \frac{1}{c} \int d^3x' \frac{\vec{j}\left(t - \frac{1}{c}|\vec{x} - \vec{x}'|, \vec{x}'\right)}{|\vec{x} - \vec{x}'|} + \vec{A}_{\text{hom}}(\vec{x})$$

beachte außerdem

$$G(x) = \frac{2}{c} \Theta(t) \delta\left(t^2 - \frac{1}{c^2} |\vec{x}|^2\right) \quad ; \quad x = (ct, \vec{x})$$

$$G_{\text{ret}}(x, x') = G(x - x')$$

