

Inhalt dieser Vorlesung

- ▷ Nachtrag zum letzten Mal
- ▷ Maxwellgleichungen
- ▷ Erhaltungssätze

Nachtrag und Wiederholung

Faraday'sches Induktionsgesetz

$$\frac{d}{dt} \Phi_B [f] = U_E [\partial f]$$

$$\Phi_B [f] = \int_f d^2 \vec{S} \cdot \vec{B}$$

$$U_E [\partial f] = -c \oint_{\partial f} d\vec{x} \cdot \vec{E}$$

differentielle Form

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{1}{c} \partial_t \vec{B}$$

↳ Lenz'sche Regel

Induktivitäten

betrachte N von Strömen I_1, \dots, I_N
durchflossene Leiterschleifen $\gamma_1, \dots, \gamma_N$

Wir erhalten für den magnetischen
Floss durch i -te Schleife

$$\begin{aligned}\Phi_B[\mathcal{I}_i] &= \int_{\mathcal{F}_i} d^2\vec{S} \cdot \vec{B} = \int_{\mathcal{F}_i} d^2\vec{S} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \\ &= \oint_{\partial \mathcal{F}_i} d\vec{x} \cdot \vec{A} = \\ &= \frac{1}{c} \int d^3x' \oint_{\gamma_i} \frac{d\vec{x} \cdot \vec{j}(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|} = \\ &= \frac{1}{c} \sum_{j=1}^N I_j \oint_{\gamma_i} ds \oint_{\gamma_j} ds' \frac{\frac{d}{ds} x_n(s) \frac{d}{ds'} x_n(s')}{|\vec{x}(s) - \vec{x}(s')|} = \\ &= c L_i \cdot I_i + c \sum_{j \neq i} M_{ij} I_j\end{aligned}$$

$$L_i = \frac{1}{c^2} \oint_{\gamma_i} dx^m \oint_{\gamma_i} dx^l \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \dots \text{Induktivität}$$

der i -ten Schleife

$$M_{ij} \text{ f\"ur } i \neq j: M_{ij} = \frac{1}{c^2} \oint_{\gamma_i} dx^m \oint_{\gamma_j} dx^l \frac{1}{|\vec{x} - \vec{x}'|} \dots$$

... Gegeninduktivit\"at

Floss

$$\Phi_i^B = c L_i I_i + c \sum_{j: j \neq i} M_{ij} I_j$$

Energie

$$W = \frac{1}{8\pi} \int d^3x |\vec{B}(\vec{x})|^2 =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^N L_i I_i^2 + \sum_{0 \leq i < j \leq N} M_{ij} I_i I_j$$

Maxwellgleichungen

bisher fanden wir

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi \rho \dots \text{Coulomb}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \dots \text{"Magnaeto-Gau\ss"}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} \dots \text{Biot-Savart}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c'} \partial_t \vec{B} \dots \text{Faraday-Lenz}$$

c, c' hat Einheiten der Geschwindigkeit

Einschub: es ist OBDΛ $c = c'$:

betrachte dazu die Feldredefinition

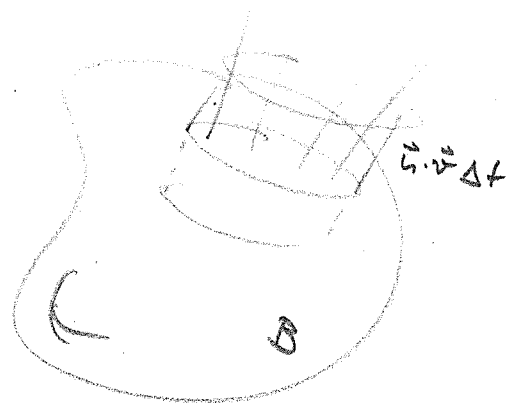
$$\begin{array}{l|l} \vec{E} \rightarrow \vec{E} & \vec{D} \rightarrow \frac{1}{\lambda} \vec{D} \\ \rho \rightarrow \rho & c \rightarrow \lambda c \\ \vec{j} \rightarrow \vec{j} & c' \rightarrow \frac{1}{\lambda} c' \end{array}$$

also OBDΛ $c = c'$

Ladungserhaltung

$$\frac{d}{dt} \int_V d^3x \rho = - \oint_{\partial V} \vec{j} \cdot \vec{n} d^2s$$

$$\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$$



Es ergibt sich nur ein schwerwiegender
theoretischer Widerspruch

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \cdot \vec{E} &= 4\pi\rho \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} &= 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} &= \frac{4\pi}{c} \vec{j} \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} &= -\frac{1}{c} \partial_t \vec{B}\end{aligned}$$

Gut getestet, wie
wollen diesen Gleichungen
traven

$$\partial_t \rho + \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$$

beachte dazu die Integrabilitätsbedingungen

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{E}) = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0, \quad \text{OK} \checkmark$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = \frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = -\frac{4\pi}{c} \partial_t \rho, \quad \nabla \cdot \vec{j}$$

Ansatz

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} (\vec{j} + \vec{j}_{\text{Max}})$$

\vec{j}_{Max} ... Maxwell'scher Verschiebestrom
[Maxwell 1864]

beachte

$$\begin{aligned}\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) &= \frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{J}_{\text{max}} = \\ &= -\frac{4\pi}{c} \partial_t \rho + \frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \vec{J}_{\text{max}} = \\ &= -\frac{4\pi}{c} \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{1}{4\pi} \partial_t \vec{E} - \vec{J}_{\text{max}} \right) \stackrel{!}{=} 0\end{aligned}$$

Maxwell 1864

$$\vec{J}_{\text{max}} = \frac{1}{4\pi} \partial_t \vec{E}$$

Maxwellgleichungen

Coulomb:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi \rho,$$

Magneto-Gauß:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

Biot-Savart-Maxwell:

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{4\pi}{c} \vec{J} + \frac{1}{c} \partial_t \vec{E},$$

Faraday-Lenz:

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \partial_t \vec{B}$$

Zeitentwicklung

Ladungsstrom & Dichten

Quellfreie Gleichungen

Kraft auf idealisierte Punktladungen

$$\vec{F}_{\text{Lorentz}} = q \left(\vec{E} + \frac{1}{c} \vec{v} \times \vec{B} \right)$$

Maxwell 1864: Verschiebestrom &

Vorhersage elektromagnetischer Wellen

Hertz 1867: Experimenteller Nachweis

elektromagnetischer Wellen

Erhaltungssätze

Impulserhaltung

Die mit dem elektromagnetischen Feld wechselwirkenden Teilchen erfahren Impulsänderung. Übertragungsrate der von den Feldern auf Teilchen übermittelten Impulse pro Zeit gibt Kraft

$$\vec{F}_{\text{mech}} = \frac{d\vec{p}_{\text{mech}}}{dt} = q(\vec{E} + \frac{1}{c} \vec{v} \times \vec{B}) =$$

$$\xrightarrow{\text{Kontinuum}} \int d^3x (q\vec{E} + \frac{1}{c} \vec{j} \times \vec{B}) = \int d^3x \vec{f}_{\text{mech}}$$

$$\vec{f}_{\text{mech}} = \frac{d}{dt} \vec{p}_{\text{mech}} = q\vec{E} + \frac{1}{c} \vec{j} \times \vec{B} \dots$$

..... Kraftdichte auf Ladungsträger

beachte

$$\begin{aligned}\vec{f}_{\text{mech}} &= \rho \vec{E} + \frac{1}{c} \vec{j} \times \vec{B} = \\ &= \frac{1}{4\pi} \left((\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) \vec{E} + (\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E}) \times \vec{B} \right)\end{aligned}$$

14. Komponentenschreibweise

$$\begin{aligned}f_{\text{mech}}^i &= \frac{1}{4\pi} \left(\partial_e E^l E^i + \epsilon^{ijk} (\vec{\nabla} \times \vec{B})_j B_k + \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{c} \epsilon^{ijk} \partial_+ E_j B_k \right) =\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}&= \frac{1}{4\pi} \left(\partial_e E^l E^i + \epsilon^{ijk} \epsilon_j{}^{lm} \partial_e B_m B_k + \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{c} \epsilon^{ijk} \partial_+ (E_j B_k) + \right. \\ &\quad \left. - \epsilon^{ijk} \epsilon_k{}^{lm} E_j \partial_e E_m \right) =\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}&= \frac{1}{4\pi} \left(\partial_e E^l E^i + \partial_e B^i B^l - \partial^i B_e B^l + \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{c} \epsilon^{ijk} \partial_+ (E_j B_k) + \right. \\ &\quad \left. - E_e \partial^i E^l + E^l \partial_e E^i \right)\end{aligned}$$

also damit

$$f_{\text{mech}}^i = \frac{1}{4\pi} \left(\partial_e (E^e E^i + B^e B^i) + \right. \\ \left. - \frac{1}{2} \partial^i (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) \right) + \\ - \frac{1}{4\pi c} \epsilon^{ijk} \partial_+ (E_j B_k)$$

Wir identifizieren folgende Ausdrücke

Elektromagnetische Impulsdichte

$$\vec{G} = \frac{1}{4\pi c} \vec{E} \times \vec{B}$$

Maxwell'scher Spannungstensor

$$T^{ik} = \frac{1}{4\pi} (E^i E^k + B^i B^k - \frac{1}{2} \delta^{ik} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2))$$

$$\vec{T} = \frac{1}{4\pi} (\vec{E} \otimes \vec{E} + \vec{B} \otimes \vec{B} - \frac{1}{2} \mathbb{1} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2))$$

Wir erhalten also

$$\boxed{f_{\text{mech}}^i + \partial_+ G^i = \partial_e T^{ei}}$$

in festem Bereich B

$$\int_B d^3x (\vec{f}_{\text{mech}} + \partial_+ \vec{G}) =$$

$$= \frac{d}{dt} \int_B d^3x (\vec{p}_{\text{mech}} + \vec{G}) =$$

$$= \frac{d}{dt} [\vec{P}_{\text{mech}} + \vec{P}_{\text{EM}}] = \int_B d^3x \partial_j T^{jk} \vec{e}_k =$$

$$= \oint_{\partial B} d^2S_j T^{jk} \vec{e}_k$$

$$\boxed{\frac{d}{dt} [P_{\text{mech}}^k + P_{\text{EM}}^k] = \oint d^2S_j T^{jk}}$$

Physikalische Interpretation des Maxwell'schen Spannungstensors

beachte Impulserhaltung im Bereiche \mathcal{B}

$$\frac{d}{dt} [P_{\text{mech}}^k + P_{\text{EM}}^k] = \oint_{\partial \mathcal{B}} d^2 S_j T_{jk}$$

Änderung des
Gesamtimpulses in \mathcal{B}

$n_j T_{jk}$... k-te Komponente
des Kraftvektors pro
Flächenelement auf $\partial \mathcal{B}$

$T_{jk} n_j n_k$... Strahlungsdruck auf Fläche

T_{ii} ... Druckkomponenten von $\underline{\underline{T}}$

T_{ij} für $i \neq j$... Scherungskomponenten von $\underline{\underline{T}}$

Energieerhaltung

Wechselwirkende (geladene) Teilchen erfahren im elektromagnetischen Feld "Änderung" ihrer kinetischen Energie. Rate der von dem Feldern auf die Teilchen pro Zeit übertragenen Energie gibt Leistung

$$\begin{aligned} L_{\text{mech}} &= \vec{F} \cdot \vec{v} = q (\vec{E} + \frac{1}{c} \vec{v} \times \vec{B}) \cdot \vec{v} = \\ &= q \vec{v} \cdot \vec{E} \end{aligned}$$

$$\xrightarrow{\text{kontinuum}} \int d\Omega \times \vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{d}{dt} E_{\text{mech}}$$

$$\partial_t u_{\text{mech}} = \vec{j} \cdot \vec{E}$$

Wir identifizieren folgende Terme

Energiedichte des
elektromagnetischen Feldes

$$U = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2)$$

Energiestromdichte

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} \vec{E} \times \vec{B} \dots \text{Poyntingvektor}$$

Erhaltungssatz

$$\partial_t (u_{\text{mech}} + U) = -\vec{\nabla} \cdot \vec{S}$$

Wir benutzen nun die Maxwell-
gleichungen um den Ausdruck
weiter zu vereinfachen

$$\vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{c}{4\pi} (\vec{\nabla} \times \vec{B} - \frac{1}{c} \partial_t \vec{E}) \cdot \vec{E} =$$

$$\begin{aligned} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \vec{E} &= \epsilon_{ilm} \partial_e B_m E_i = \\ &= \epsilon_{ilm} \partial_e (B_m E_i) - \epsilon_{ilm} B_m \partial_e E_i = \\ &= \vec{\nabla} \cdot (\vec{B} \times \vec{E}) + \vec{B} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{E}) = \\ &= \vec{\nabla} \cdot (\vec{B} \times \vec{E}) - \frac{1}{c} \vec{B} \cdot \partial_t \vec{B} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= -\frac{c}{4\pi} \vec{\nabla} \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{1}{8\pi} \partial_t (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) = \\ &= \partial_t U_{\text{mech}} \end{aligned}$$

Energieerhaltung in einem endlichen Bereich B

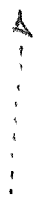
$$E_{\text{mech}} = \int_B d^3x \, u_{\text{mech}}$$

$$E_{\text{EM}} = \int_B d^3x \, U$$

$$\frac{d}{dt} (E_{\text{mech}} + E_{\text{EM}}) = - \oint_{\partial B} d^2\vec{x} \cdot \vec{S}$$

beachte:

$$\vec{S} = c^2 \vec{G}$$



Energiedichtedichte

Impulsdichte

\vec{S} ... Poyntingvektor der
Energiefluss zwischen
 B und dessen Komplement/
Außenraum beschreibt

Drehimpulserhaltung

Mechanische Drehmomentdichte
auf wechselwirkende Ladungsverteilung:

$$\vec{N}_{\text{mech}} = \int_{\mathcal{B}} d^3x \vec{\tau}_{\text{mech}}$$

$$\begin{aligned} \tau_{\text{mech}}^i &= \epsilon^{i\ell m} x^\ell f_{\text{mech}}^m = \\ &= -\epsilon^{i\ell m} x^\ell \partial_+ G^m + \epsilon^{i\ell m} x^\ell \partial_- T^{\ell m} = \\ &= -\tau_{EM}^i + \epsilon^{i\ell m} \partial_- (x^\ell T^{\ell m}) \\ &\quad \uparrow \\ &\quad \hookrightarrow \text{da: } \epsilon^{i\ell m} T^{\ell m} = 0 \end{aligned}$$

also

$$\begin{aligned} N_{\text{mech}}^i + N_{EM}^i &= \oint_{\partial\mathcal{B}} d^2x_t \epsilon^{i\ell m} x^\ell T^{\ell m} \\ &\equiv \oint_{\partial\mathcal{B}} d^2x_t \mathcal{K}^{it} \end{aligned}$$

wobei

$$N_{EM}^i = \frac{d}{dt} L_{EM}^i \dots \text{ Drehmoment}$$

$$L_{EM}^i = \int_{\mathcal{V}} d^3x \epsilon^i{}_{em} x^l G^{em} \dots \text{ Drehimpuls}$$

$$\mathcal{K}^{ik} = \epsilon^i{}_{em} x^l T^{km}$$

... Drehimpulsstromdichte

Schwerpunkterhaltung

Wir beschränken uns im folgenden auf ein Gebiet B wo $g = 0$, $\vec{J} = 0$

betrachte den Vektor

$$K^i = x^i U - c^2 + G^i ; \quad \vec{S} = c^2 \vec{G}$$

so gilt

$$\begin{aligned} \partial_+ K^i &= x^i \partial_+ U - c^2 G^i - c^2 + \partial_+ G^i = \\ &= -x^i \partial_e G^e - S^i - c^2 + \partial_e T^{ei} = \\ &= -\partial_e (x^i S^e + T^{ei}) \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} \int_B d^3x K^i = - \int_{\partial B} d^2x_e (x^i S^e + T^{ei})$$

Wir betrachten den Fall, wo alle
Randterme verschwinden, also z.B.
kompakte Pulse oder $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$

Energiemittelpunkt des Feldes

$$\langle \vec{x} \rangle_E = \frac{\int d^3x \vec{x} \cdot U}{\int d^3x U} = \frac{\int d^3x \vec{x} \cdot U}{E_{EM}}$$

$$\frac{d}{dt} \langle \vec{x} \rangle_E = + c^2 \frac{\int d^3x \vec{G}}{\int d^3x E_{EM}} =$$

$$= c^2 \frac{\vec{P}_{EM}}{E_{EM}}$$

Impulsmittelpunkt und Virialtheorem

Virialsatz der klassischen Mechanik

$$\frac{d}{dt} (\vec{x} \cdot \vec{p}) = 2T + \vec{x} \cdot \vec{F} = 2T - \vec{x} \cdot \vec{\nabla} V$$

$$V \sim \frac{1}{|\vec{x}|} ; \quad \vec{x} \cdot \vec{\nabla} V = -V$$

zeitliches Mittel

$$2\bar{T} + \bar{V} = 0$$

Virialsatz der Elektrodynamik

mechanische Impulserhaltung

$$f_{\text{mech}}^i + \partial_+ G^i = \partial_e T^{li}$$

für $\vec{g} = 0, \vec{A} = 0$ vereinfacht sich dies zu

$$\partial_+ G^i = \partial_e T^{li}$$

Wir erhalten also

$$\begin{aligned}\partial_t(G_i x^i) &= \partial_t(\vec{G} \cdot \vec{x}) = \\ &= \partial_e T^{ei} x_i = \partial_e(T^{ei} x_i) - T^{ei} = \\ &= \vec{\nabla} \cdot (\vec{T} \cdot \vec{x}) + U\end{aligned}$$

$$\partial_t(G_i x^i) = \partial_e(T^{ei} x_i) + U$$

Impulsschwerpunkt

$$\int_B d^3x \vec{G} \cdot \vec{x} =: \vec{P}_{EM} \cdot \langle \vec{x} \rangle_P$$

$$\text{mit } \vec{P}_{EM} = \int_B d^3x \vec{G}$$

also

$$\vec{p}_{EM} \cdot \frac{d}{dt} \langle \vec{x} \rangle_P = E_{EM}$$

für $\frac{d}{dt} \langle \vec{x} \rangle_P = \frac{d}{dt} \langle \vec{x} \rangle_E$ und also

c Ausbreitungsgeschwindigkeit

eines solchen Pulses